

# 中南民族大学

## DSP 课程设计报告

设计题目: 256点FFT

院 系: 计算机科学学院

专 业: 自动化

年 级: 2008级

姓 名: \_\_\_\_\_

学 号: \_\_\_\_\_

指导教师: \_\_\_\_\_

2011年 11月 28日

## 256点 FFT的实现

### 一、设计目的

- 1、加深对 DFT算法原理和基本性质的理解；
- 2、熟悉 FFT的算法原理和 FFT子程序的算法流程和应用；
- 3、学习用 FFT对连续信号和时域信号进行频谱分析的方法；
- 4、学习 DSP中 FFT的设计和编程思想；
- 5、学习使用 CCS的波形观察器观察波形和频谱情况；

### 二、设计内容

给定 256 采样点,求频谱,统计运行时间并在 PC上显示。

### 三、设计原理

快速傅里叶变换 (FFT) 是一种高效实现离散傅里叶变换 (DFT) 的快速算法,是数字信号处理中最为重要的工具之一,它在声学,语音,电信和信号处理等领域有着广泛的应用。

## 快速傅里叶变换 FFT

旋转因子  $W_N$ 有如下的特性。

对称性:  $W_N^{k+N/2} = -W_N^k$

周期性:  $W_N^{n(N-k)} = W_N^{k(N-n)} = W_N^{-nk}$

利用这些特性,既可以使 DFT 中有些项合并,减少了乘法积项,又可以将长序列的 DFT 分解成几个短序列的 DFT。FFT 就是利用了旋转因子的对称性和周期性来减少运算量的。

FFT 的算法是将长序列的 DFT 分解成短序列的 DFT。例如:  $N$  为偶数时,先将  $N$  点的 DFT 分解为两个  $N/2$  点的 DFT,使复数乘法减少一半;再将每个  $N/2$  点的 DFT 分解成  $N/4$  点的 DFT,使复数乘又减少一半,继续进行分解可以大大减少计算量。最小变换的点数称为基数,对于基数为 2 的 FFT 算法,它的最小变换是 2 点 DFT。

一般而言,FFT 算法分为按时间抽取的 FFT (DIT FFT) 和按频率抽取的 FFT (DIF FFT) 两大类。DIF FFT 算法是在时域内将每一级输入序列依次按奇 / 偶分成 2 个短序列进行计算。而 DIT FFT 算法是在频域内将每一级输入序列依次按奇 / 偶分成 2 个短序列进行计算。两者的区别是旋转因子出现的位置不同,得算法是一样的。在 DIT FFT 算法中,旋转因子出现在输入端,而在 DIF FFT 算法中它出现在输出端。

假定序列  $x(n)$  的点数  $N$  是 2 的幂,按照 DIF FFT 算法可将其分为偶序列和奇序列。

偶序列:  $x(2r) = x_1(r)$

奇序列:  $x(2r+1) = x_2(r)$

其中:  $r=0,1,2,\dots,N/2-1$  则  $x(n)$  的 DFT 表示为



从式 (4) 和式 (5) 可以看出，只要求出  $0 \sim N/2-1$  区间  $x_1(k)$  和  $x_2(k)$  的值，就可求出  $0 \sim N-1$  区间  $x(k)$  的  $N$  点值。

以同样的方式进行抽取，可以求得  $N/4$  点的 DFT，重复抽取过程，就可以使  $N$  点的 DFT 用上组 2 点的 DFT 来计算，这样就可以大减少运算量。

基 2 DIF FFT 的蝶形运算如图(a)所示。设蝶形输入为  $X_1(K)$  和  $X_2(K)$  输出为  $x(k)$  和  $x(N/2+K)$  则有

$$x(k) = x_1(k) + W_N^k x_2(k) \quad (6)$$

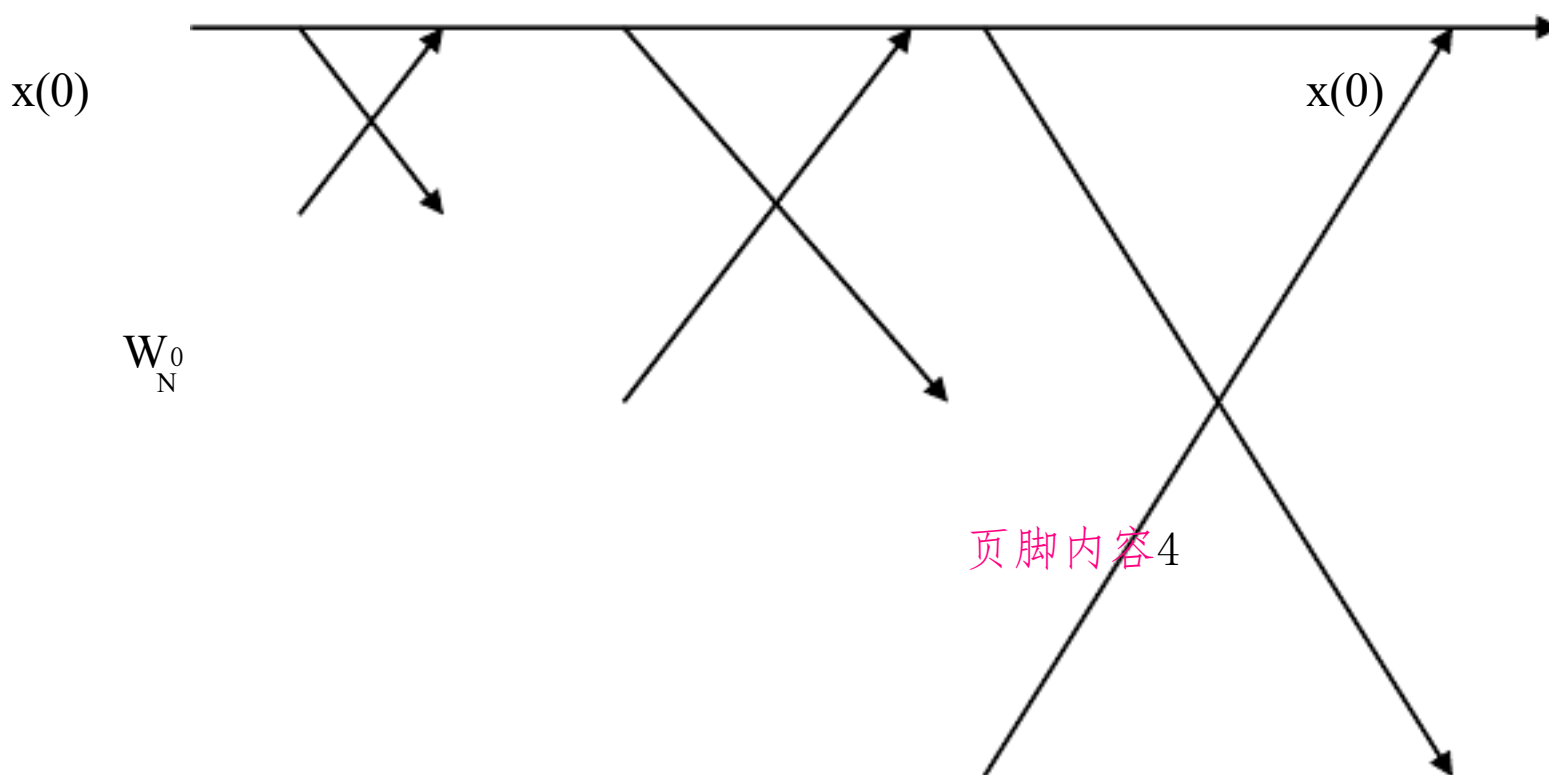
$$x(N/2+k) = x_1(k) - W_N^k x_2(k) \quad (7)$$

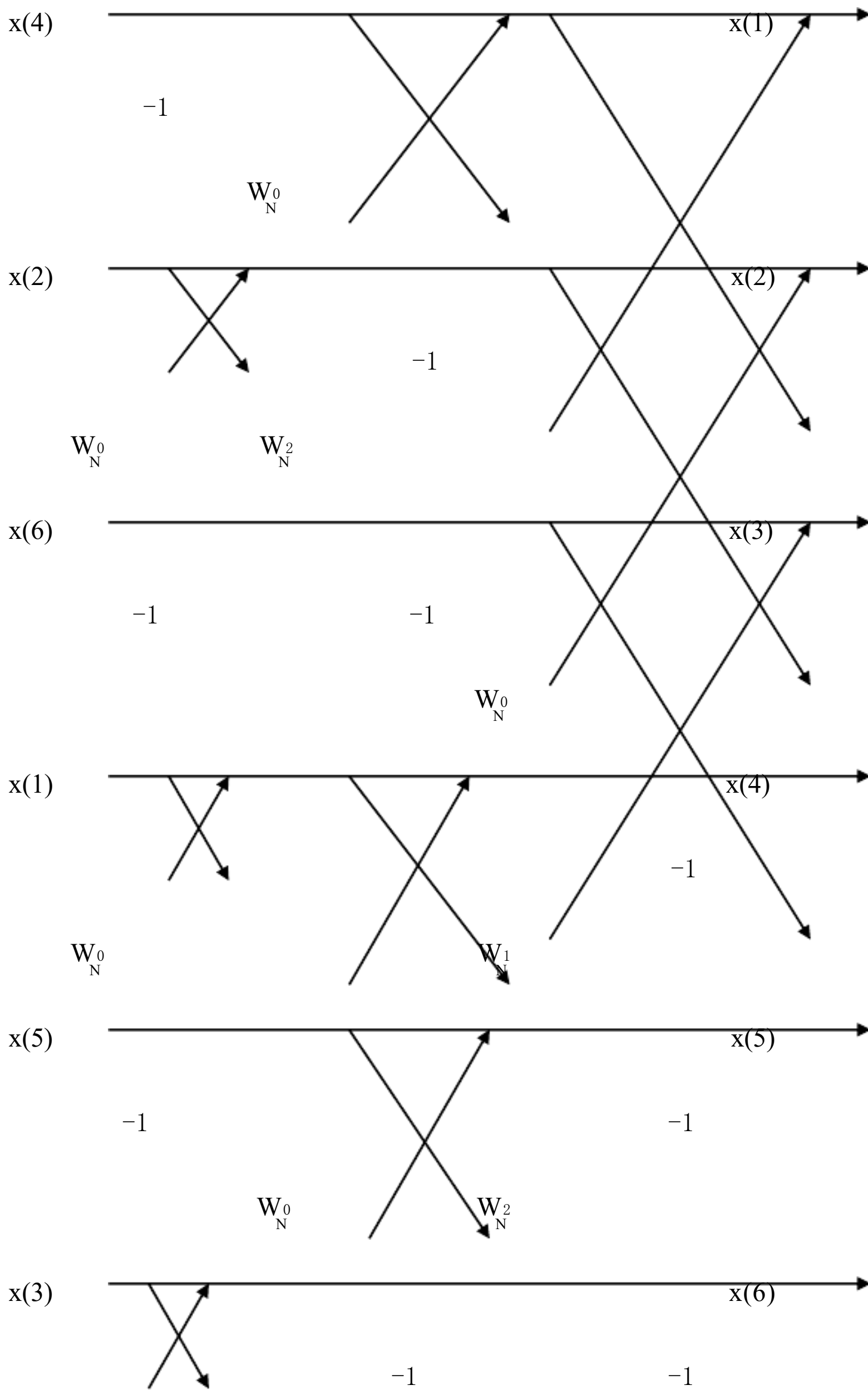
在基数为 2 的 FFT 中，设  $N=2^M$  共有  $M$  级运算，每级有  $N/2$  个 2 点 FFT 蝶形运算，因此， $N$  点 FFT 总共有  $MN/2$  个蝶形运算。

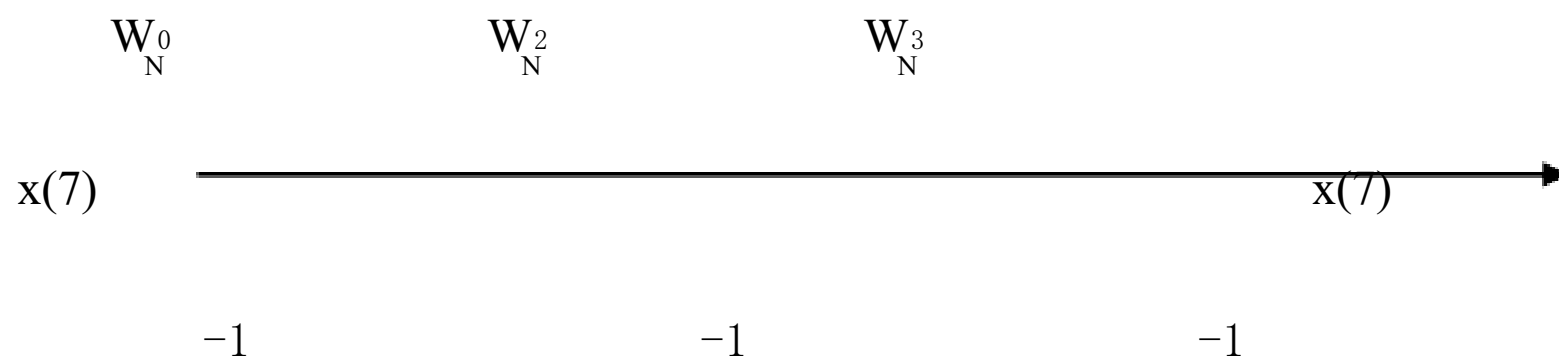


图(a) 基 2 DIF FFT 的蝶形运算

例如：基数为 2 的 FFT，当  $N=8$  时，共需要 3 级，12 个基 2 DIF FFT 的蝶形运算。其信号流程如图(b)所示。





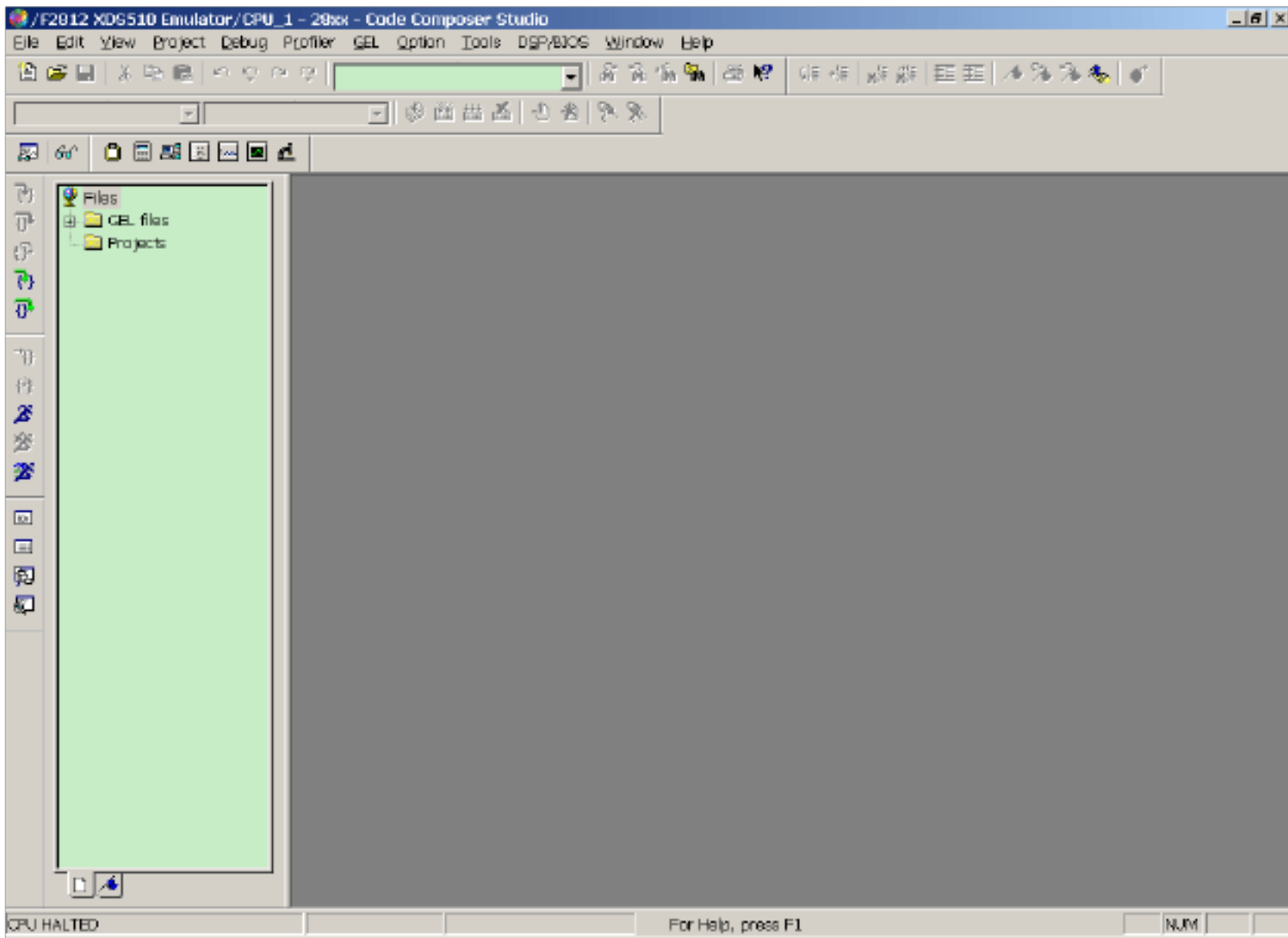


图(b) 8点基2 DIF FFT蝶形运算

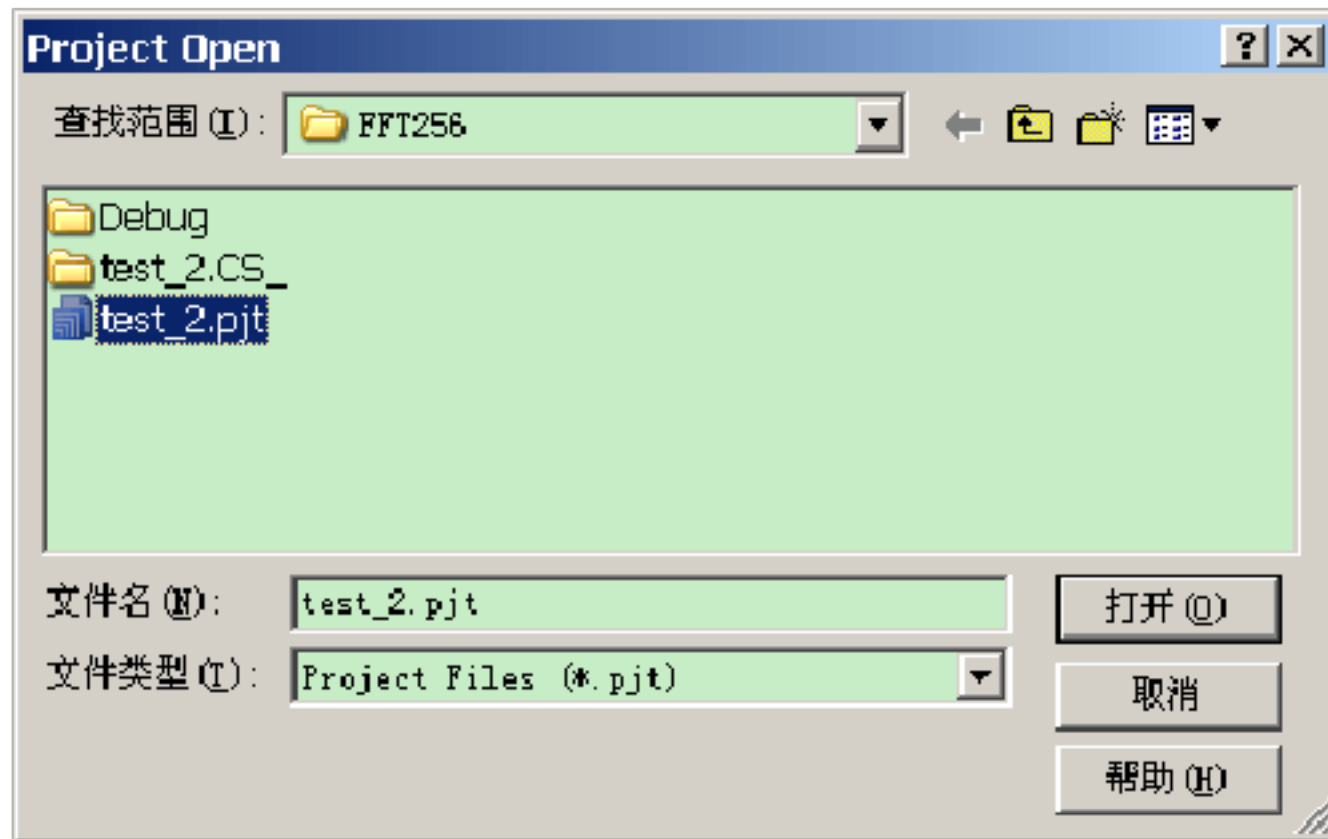
从图(b)可以看出，输入是经过比特反转的倒位序列，称为位码倒置，其排列顺序为  $x(0), x(4), x(2), x(6), x(1), x(5), x(3), x(7)$  输出是按自然顺序排列，其顺序为  $x(0), x(1), x(2), x(3), x(4), x(5), x(6), x(7)$

#### 四、设计步骤

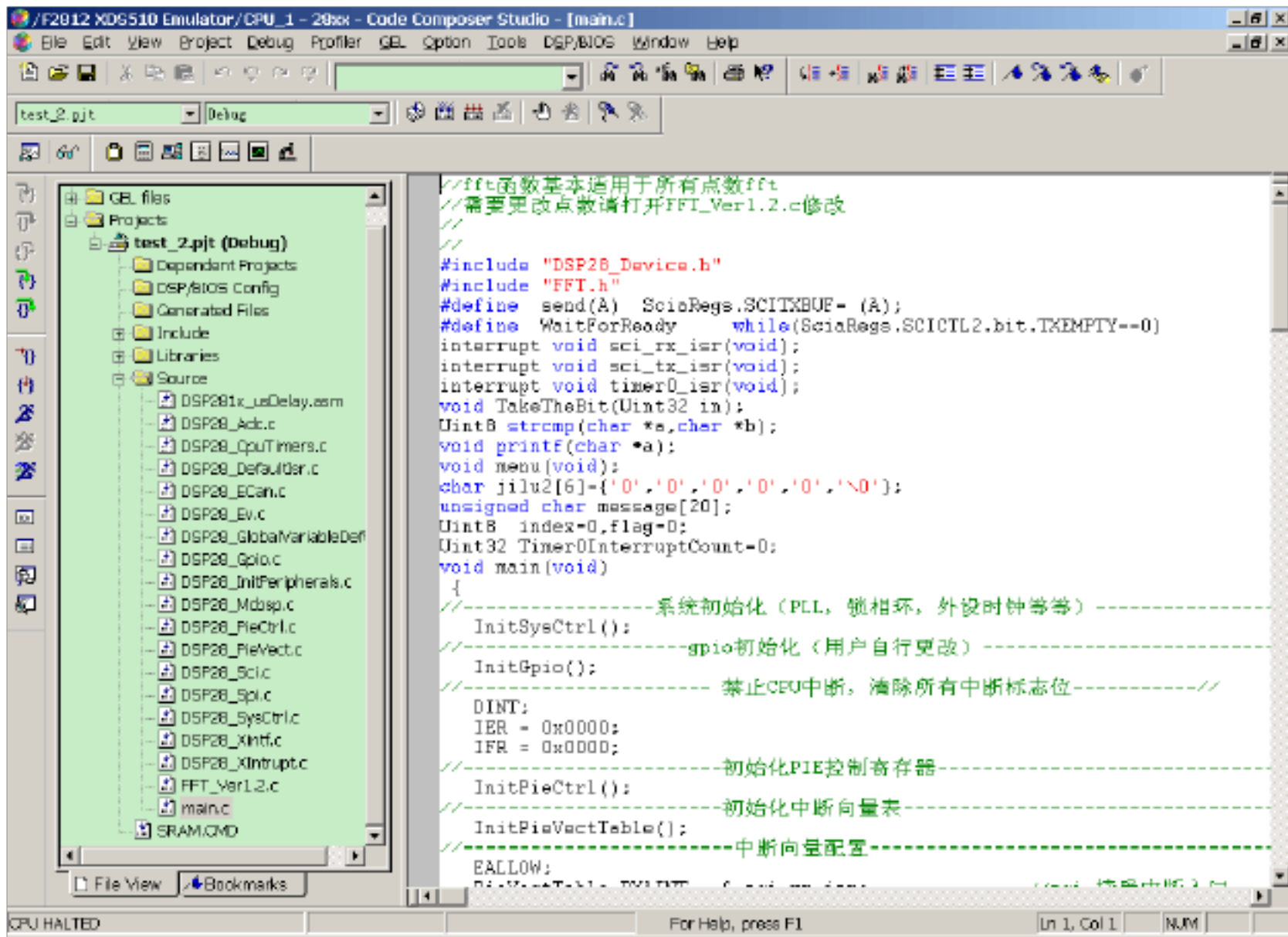
##### 1、启动 CSS



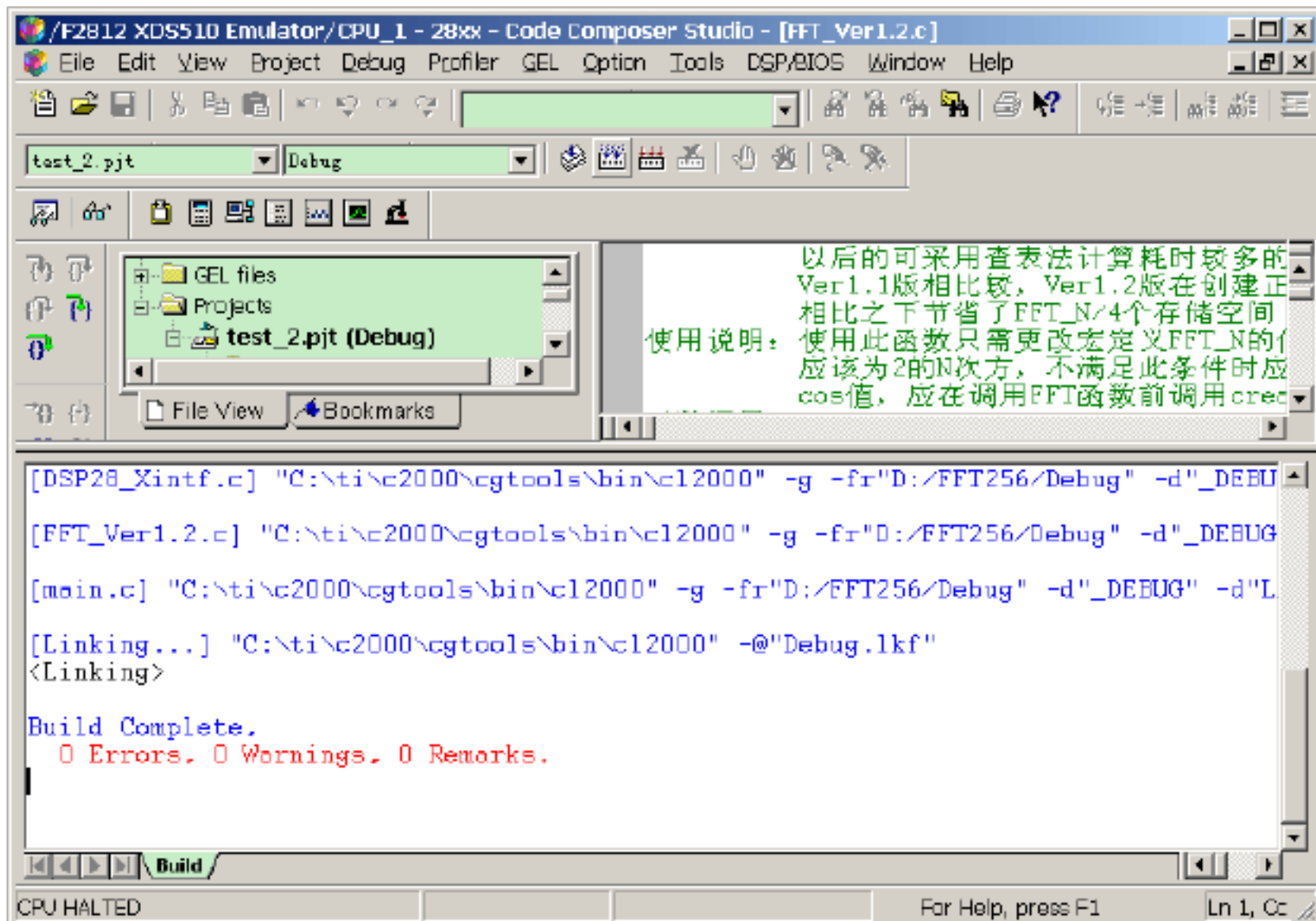
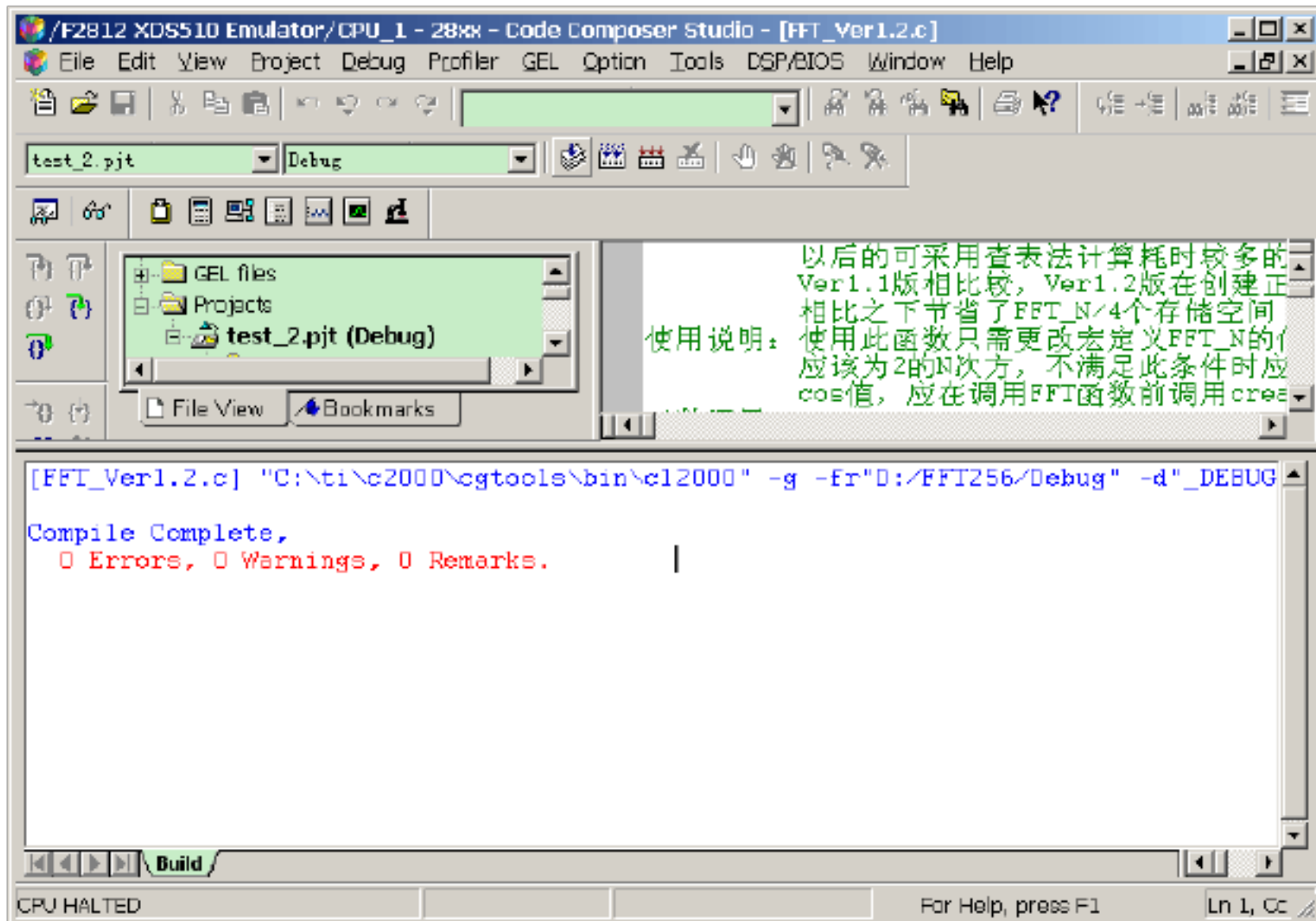
2、加载工程项目。



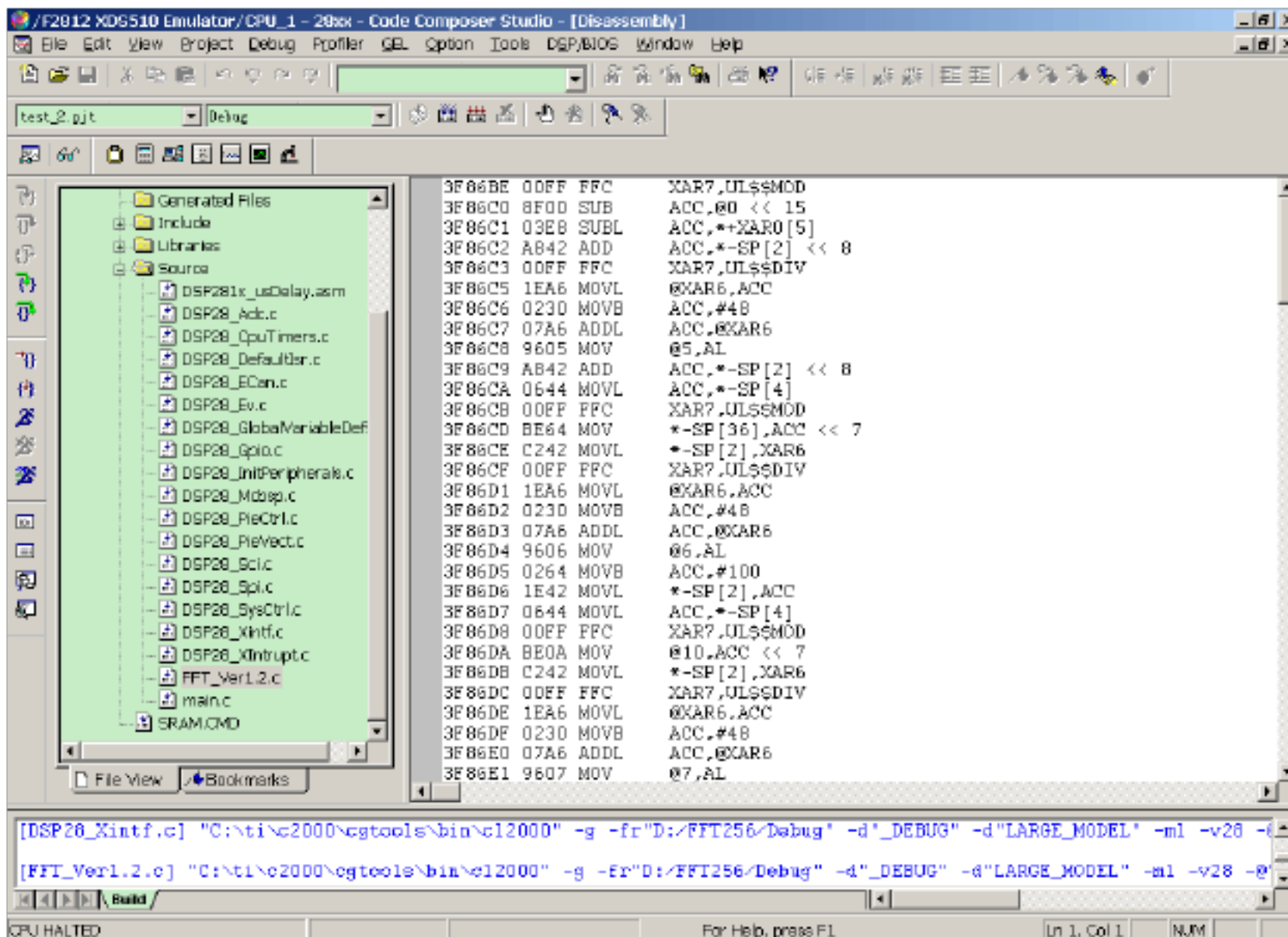
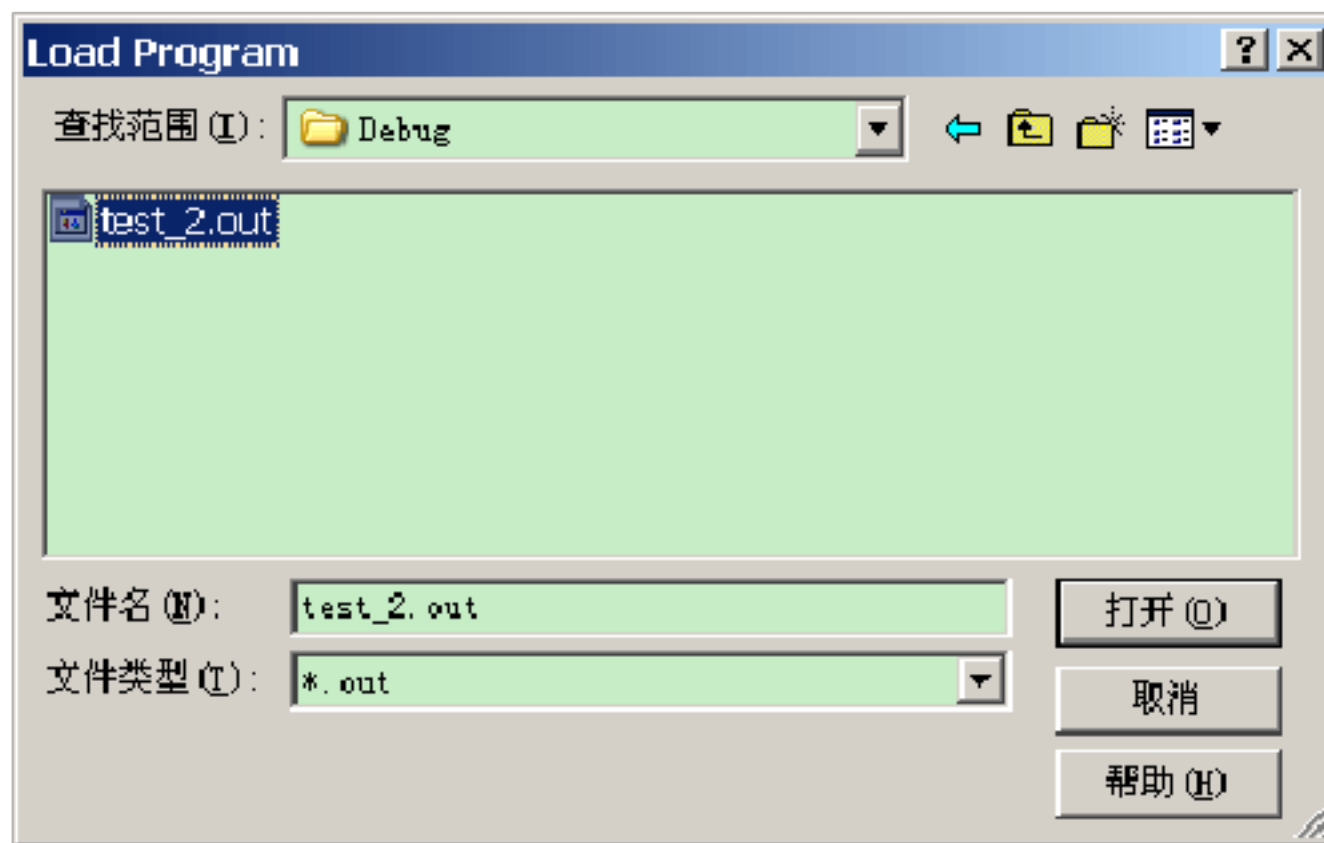




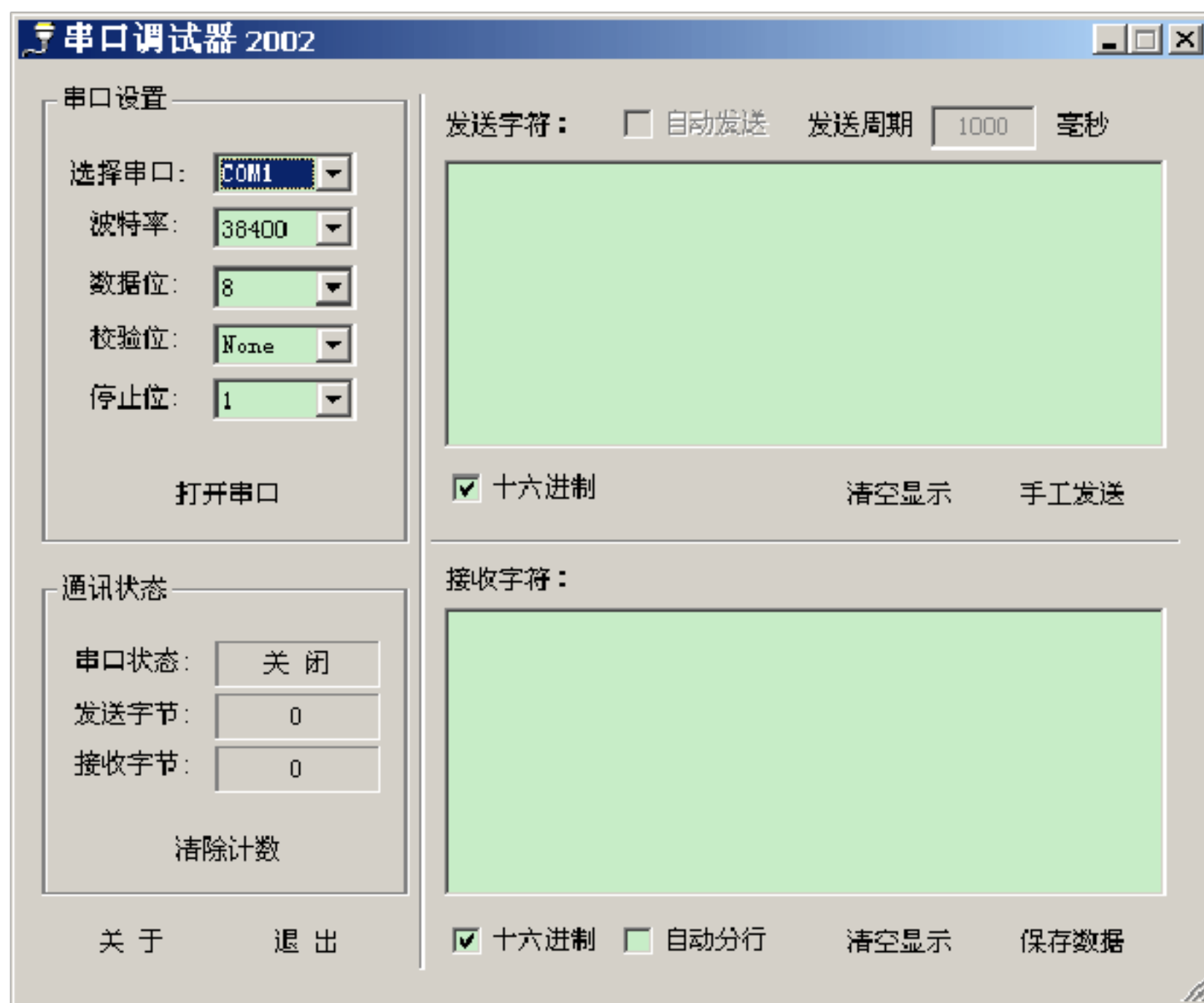
3、编译。

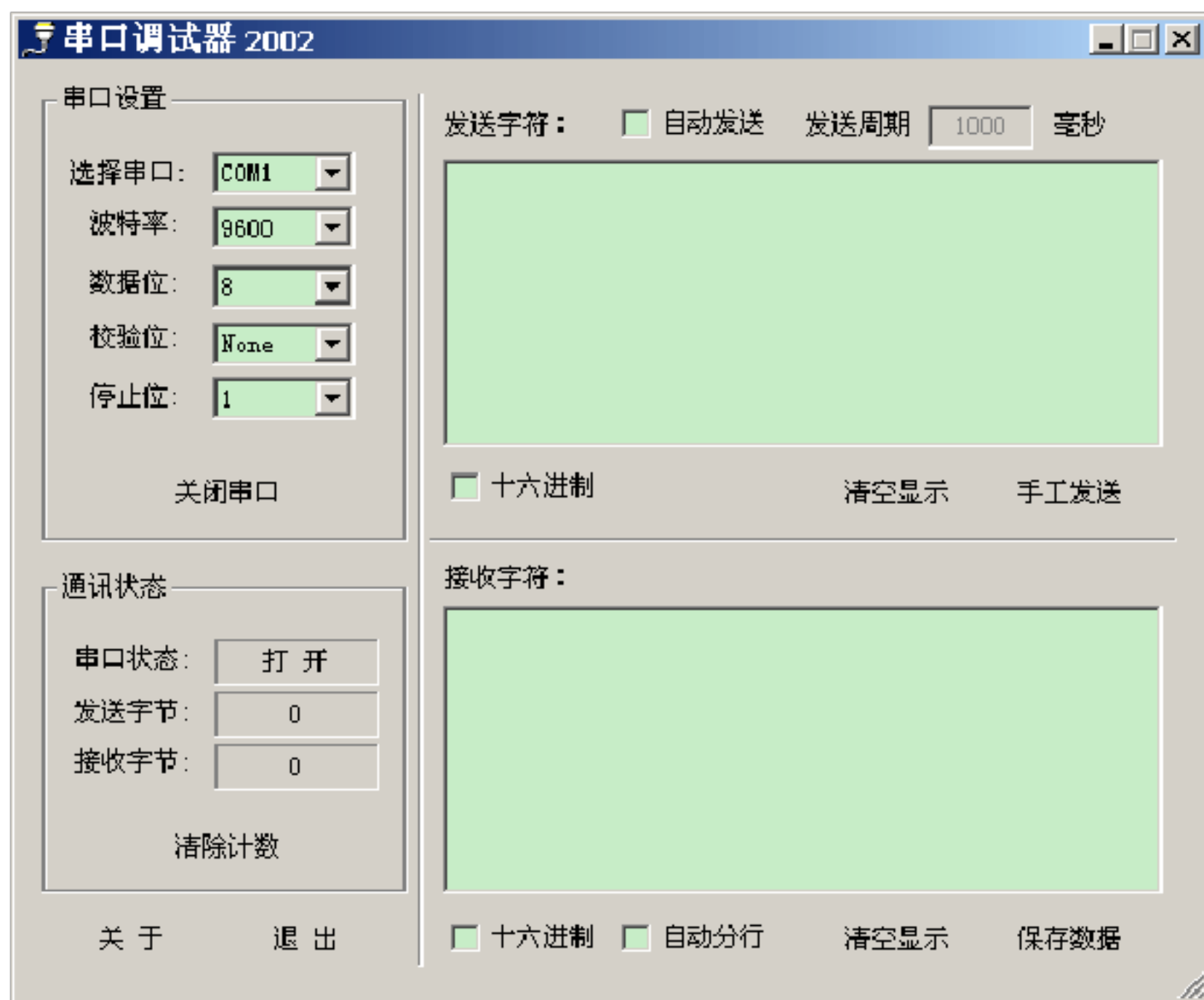


#### 4、加载.out 文件

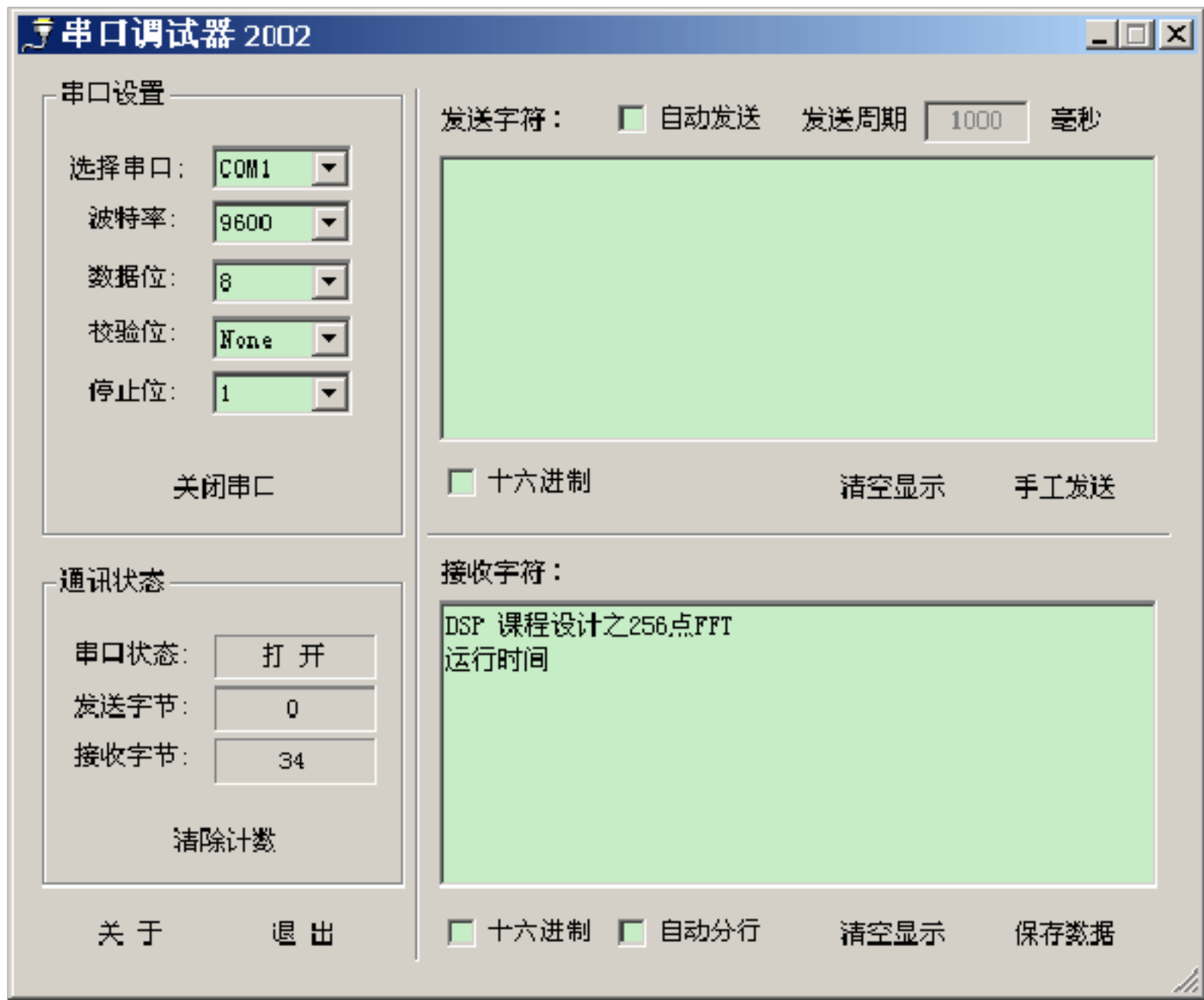


5、打开串口调试。

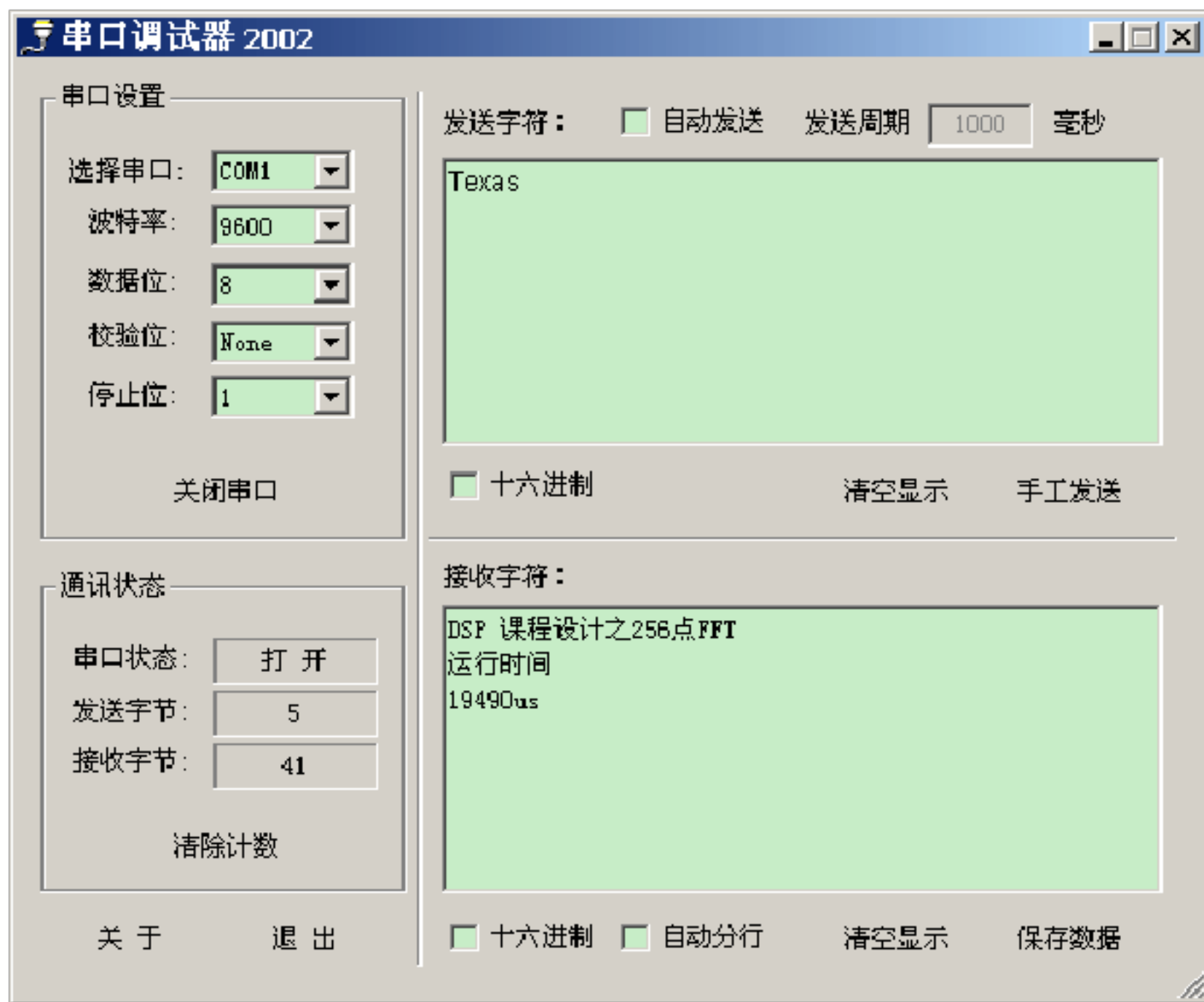




6、运行。



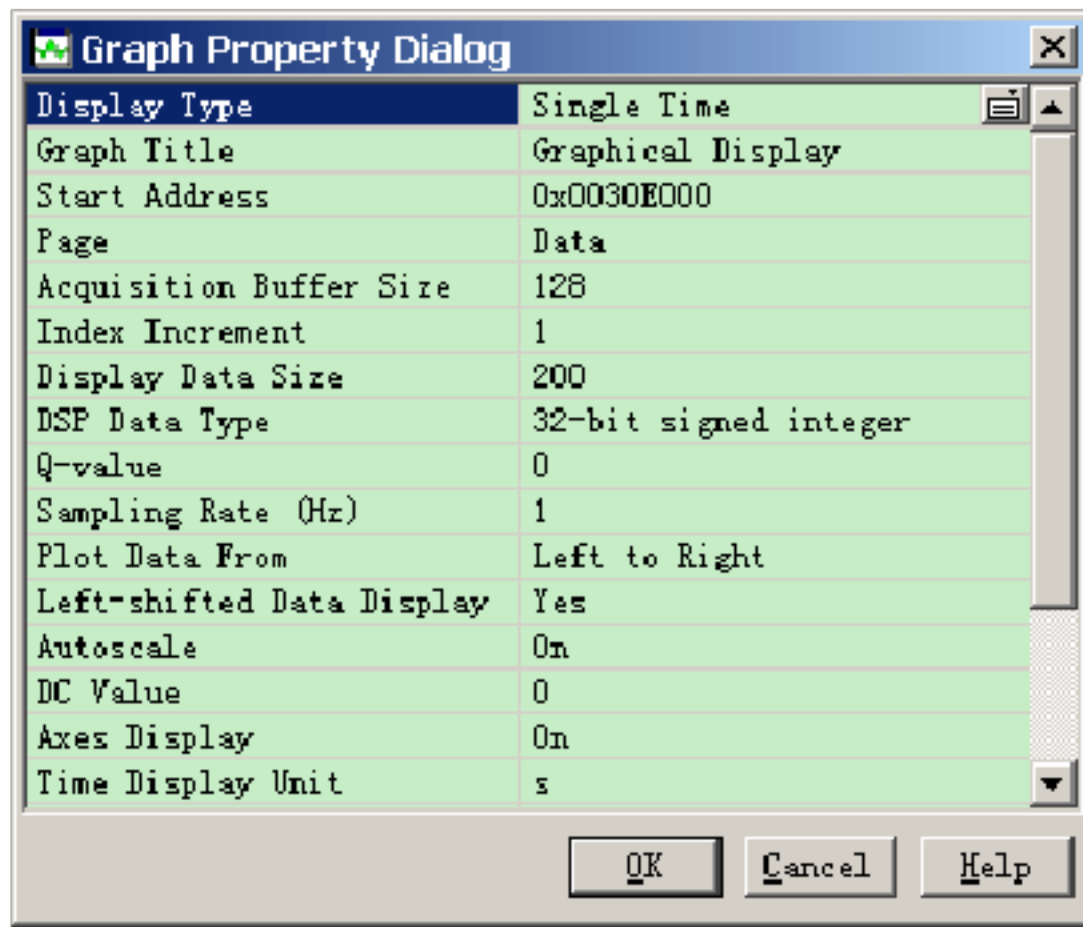
7、输入 Texas点手工发送。



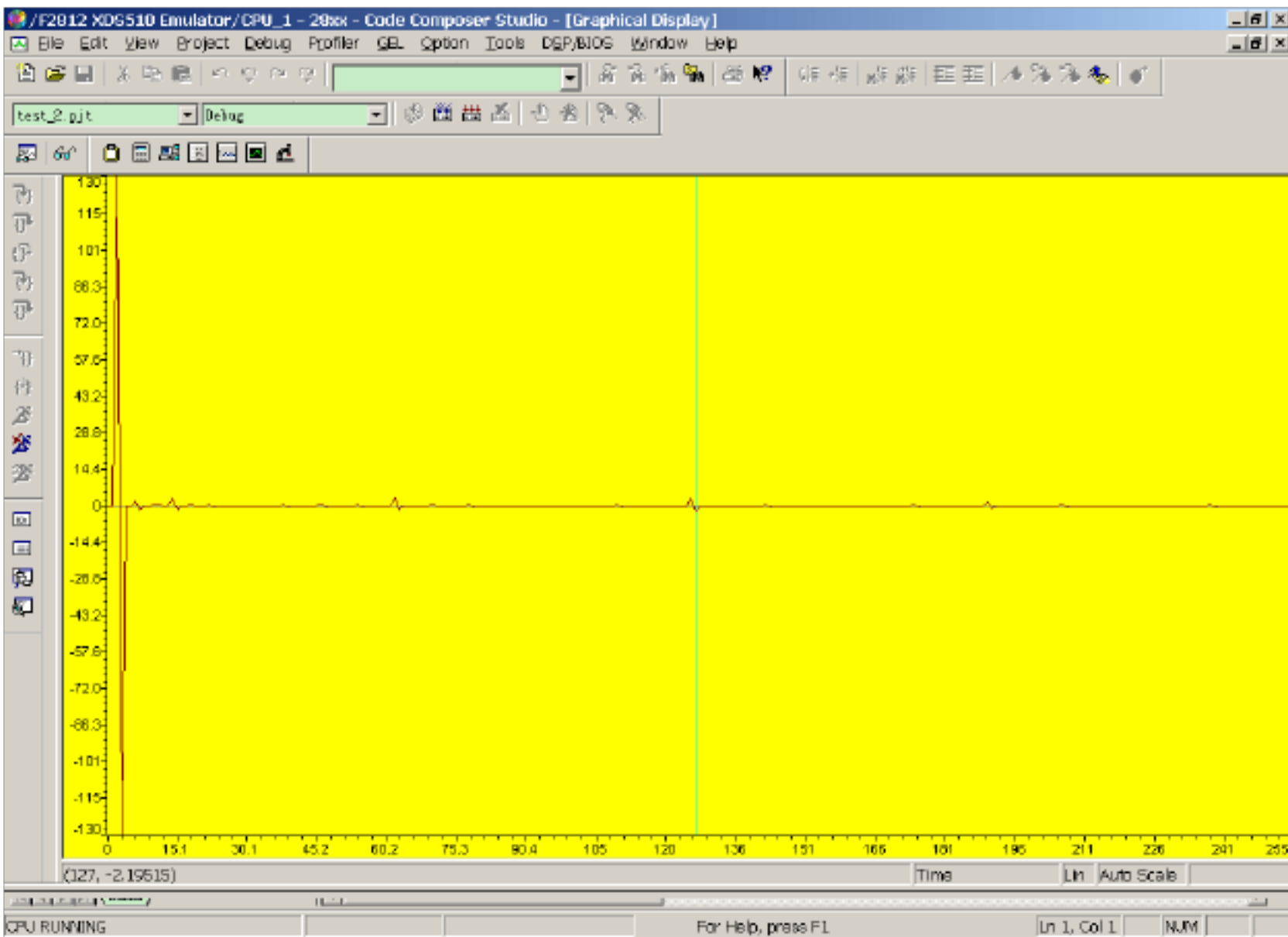
8、观察 s 的频谱。

```
s[i].real=sin(2*3.141592653589793*i/FFT_N);实部为正弦波 FFT_N点采样，赋值为 1
```

```
s[i].imag=0; //虚部为 0
```

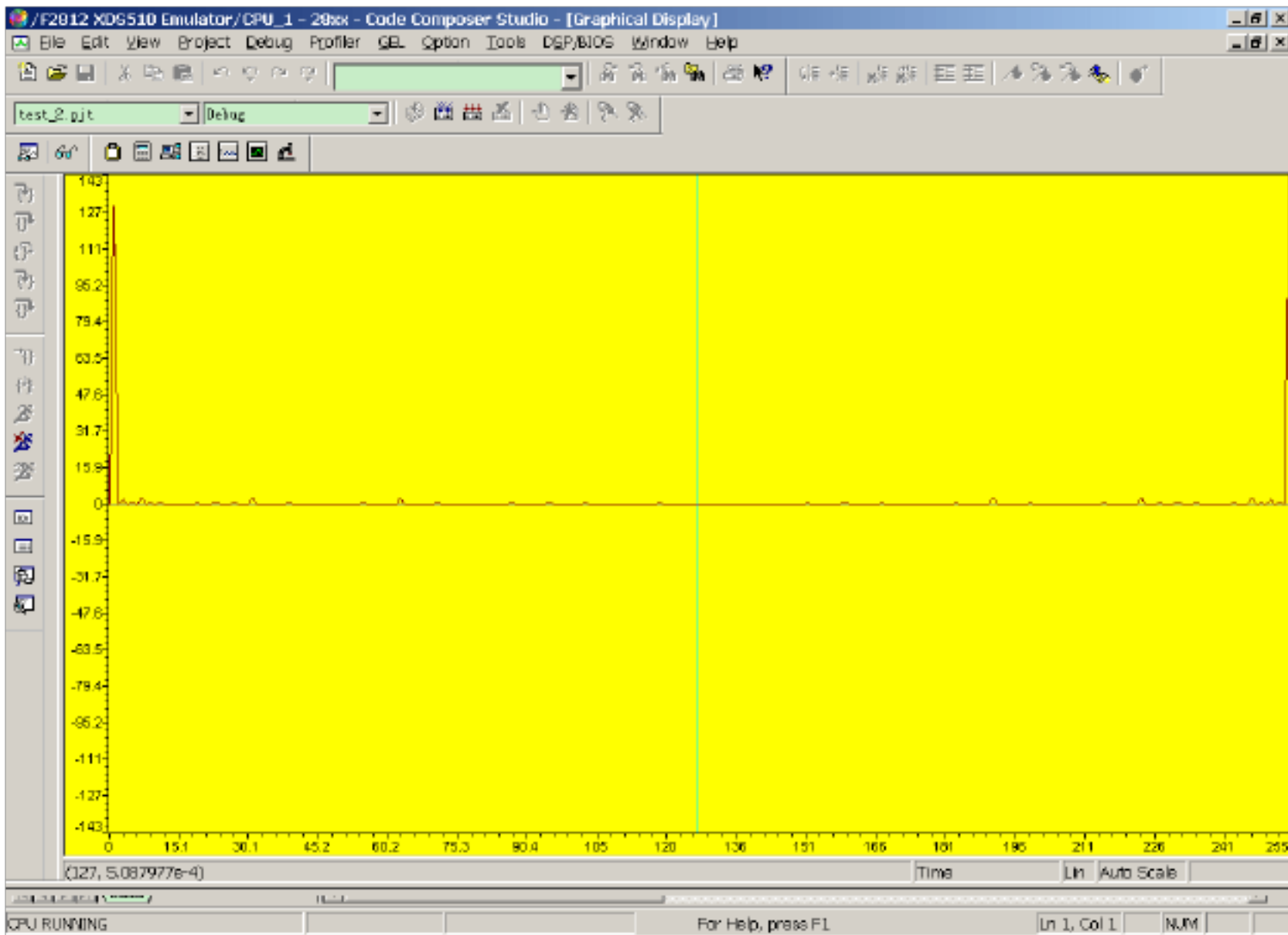
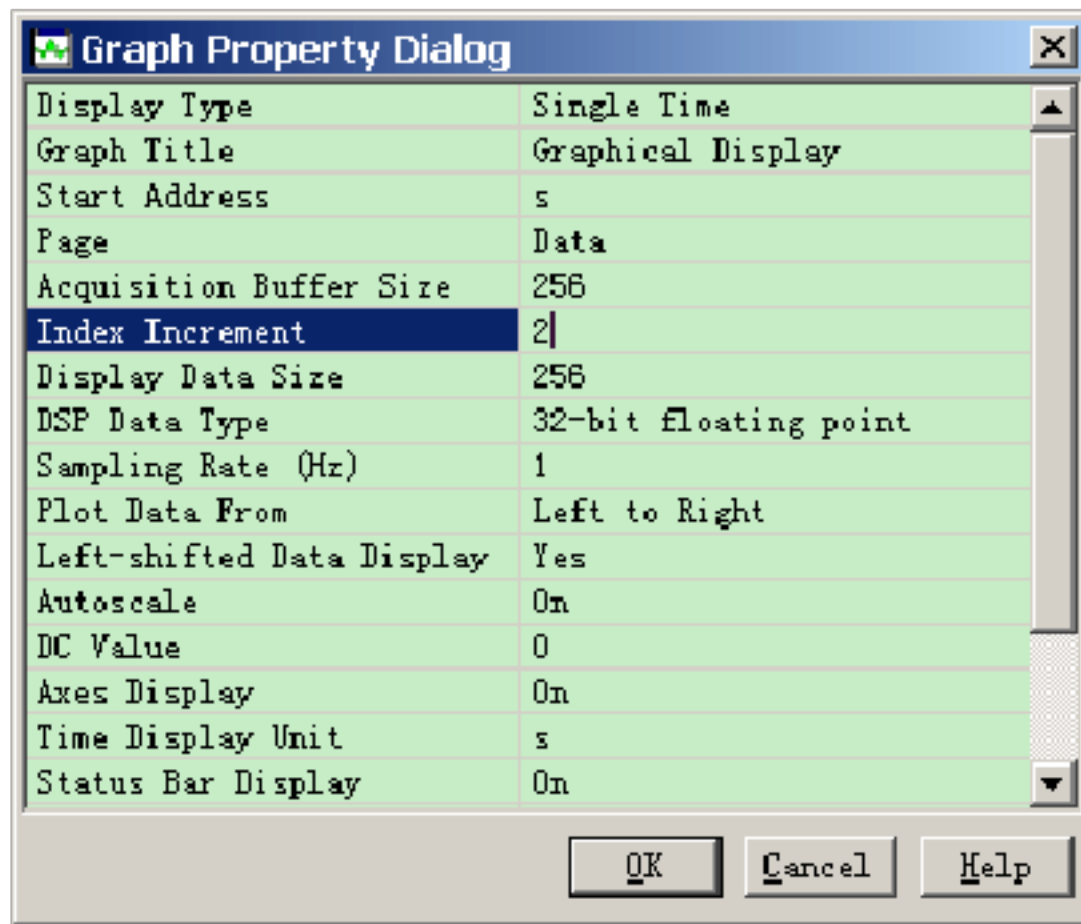


正弦波形图，由于定义了虚部，0的下方有波形。

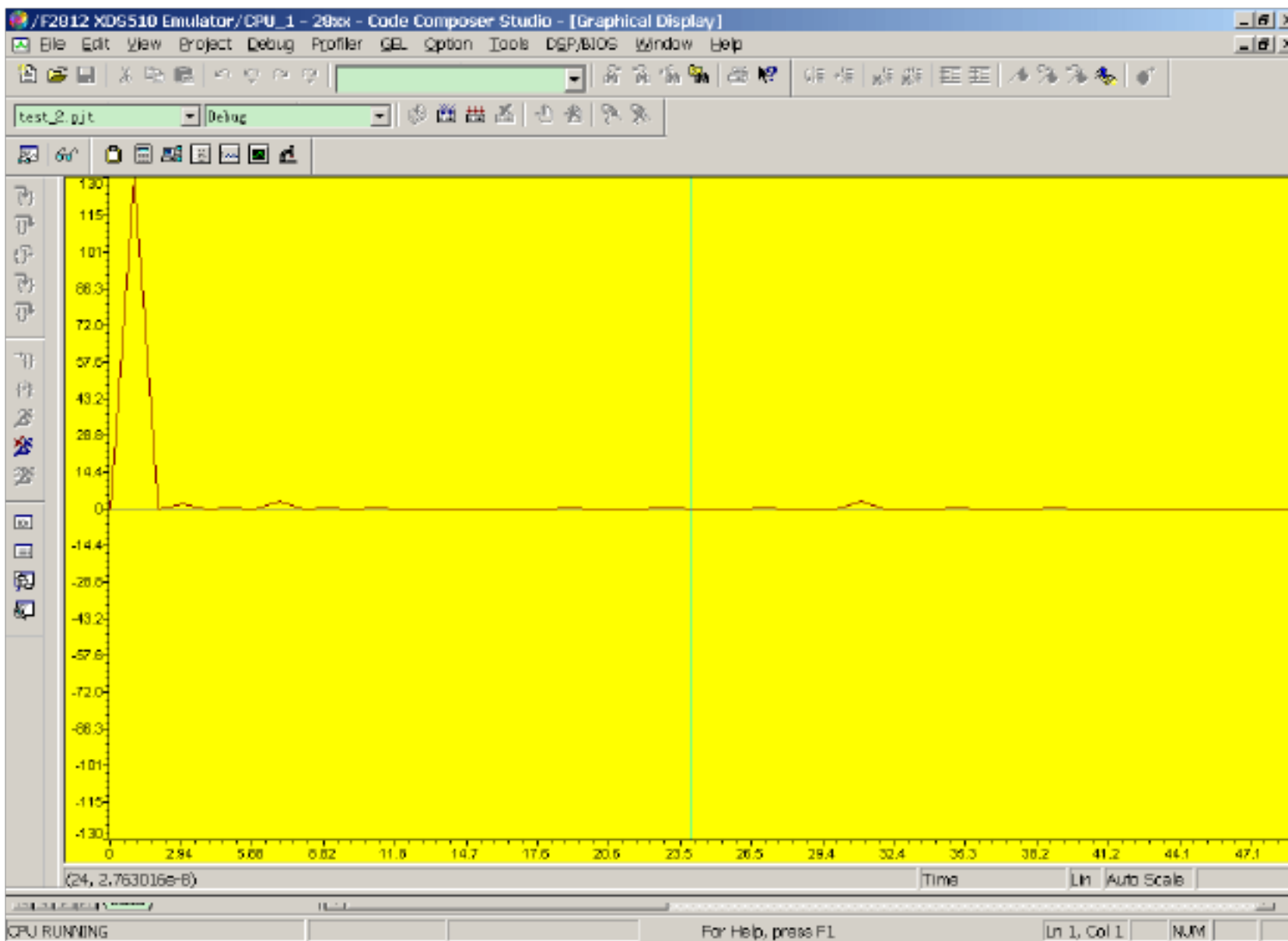
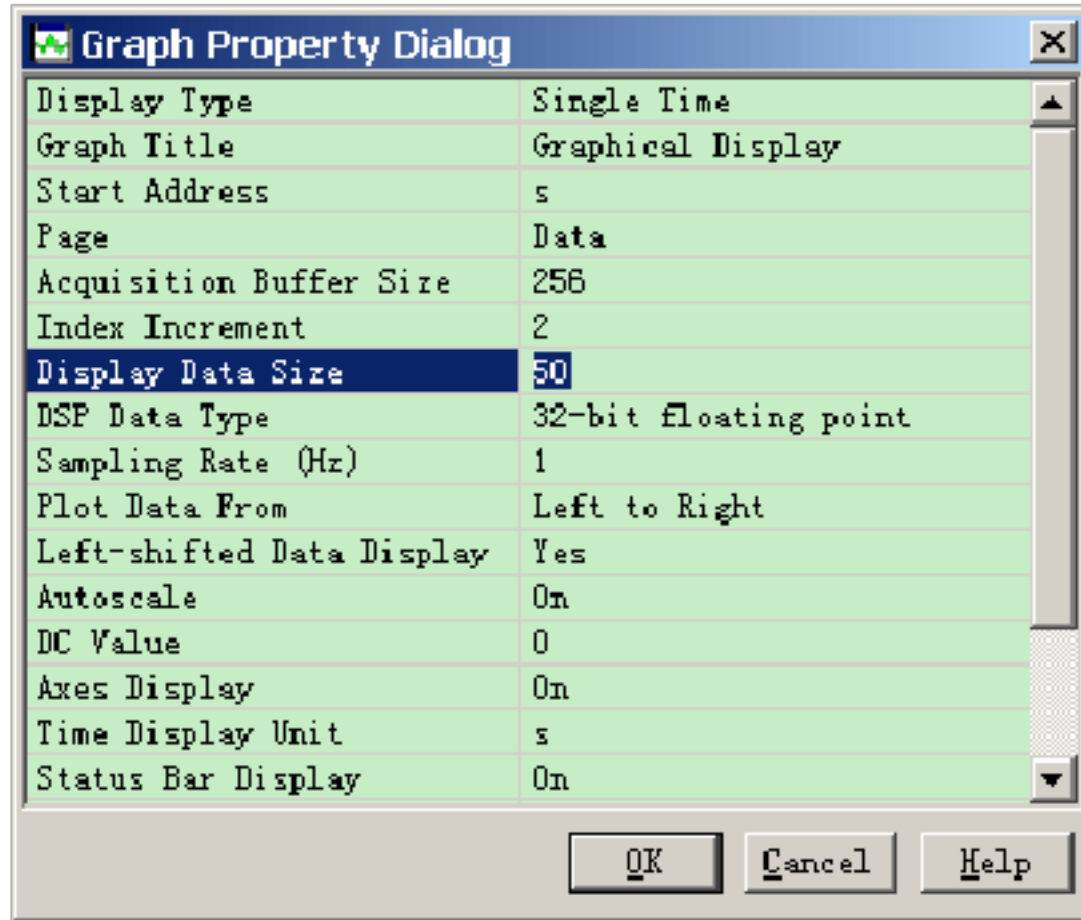




9、调整，只显示实部。



10、调整显示大小，显示更好。



## 五、程序主要代码

### 1、main()函数

```
#define send(A) SciaRegs.SCITXBUF= (A);

#define WaitForReady while(SciaRegs.SCICTL2.bit.TXEMPTY==0)

interrupt void sci_rx_isr(void);

interrupt void sci_tx_isr(void);

interrupt void timer0_isr(void);

void TakeTheBit(Uint32 in);

Uint8 strcmp(char *a,char *b);

void printf(char *a);

void menu(void);

unsigned char message[20];

Uint8 index=0,flag=0;

Uint32 Timer0InterruptCount=0;
```

```
void main(void)

{

//-----系统初始化（PLL, 锁相环, 外设时钟等等）-----//

    InitSysCtrl();

//-----gpio初始化-----//

    InitGpio();

//-----禁止CPU中断, 清除所有中断标志位-----//

    DINT;

    IER = 0x0000;

    IFR = 0x0000;

//-----初始化PIE控制寄存器-----//

    InitPieCtrl();

//-----初始化中断向量表-----//

    InitPieVectTable();

//=====                          中断向量配置
=====//

    EALLOW;
```

以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文，请访问：<https://d.book118.com/688135036012006035>