

**可编程控制器系统应用编程职业等级证书〔中级〕理论知识考核  
〔卷一〕**

考生：

得分：

**请将答案誊写至答题卡。**

说明：本试卷分 3 局部，全卷总分值 100 分，考试用时 60 分钟。

单项选择题〔共 50 道，每题 1 分〕										
题号	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
答案	B	C	B	A	C	D	B	A	C	D
题号	11	12	13	14	15	16	17	18	19	2021
案	C	A	A	A	B	B	D	A	A	B
题号	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
答案	A	A	A	D	A	A	B	A	D	A
题号	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40
答案	B	A	D	C	A	A	B	D	D	A
题号	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
答案	A	A	C	B	A	A	C	D	C	D
多项选择题〔共 10 道，每题 2 分〕										
题号	51	52	53	54	55	56	57	58	59	60
答案	ABCD	ABD	AB	ABCD	ABD	ABCD	AB	BC	ABCD	BCD
判断题〔共 30 道，每题 1 分〕										
题号	61	62	63	64	65	66	67	68	69	70

答案	√	√	√	√	×	√	√	√	×	√
题号	71	72	73	74	75	76	77	78	79	80
答案	×	√	×	×	×	×	×	×	√	√
题号	81	82	83	84	85	86	87	88	89	90
答案	×	×	√	×	×	√	√	√	√	√

一、单项选择题〔每题一分，共五十题〕

1、变频器的控制回路的通讯端子选用〔 〕。

- 〔A〕、RS232
- 〔B〕、RS485
- 〔C〕、RS422
- 〔D〕、Ethernet

2、变频器的控制回路脉冲输出端子为〔 〕。

- 〔A〕、A
- 〔B〕、B
- 〔C〕、D0
- 〔D〕、A0

3、失电制动器的励磁电压为〔 〕

- 〔A〕、12V
- 〔B〕、24V
- 〔C〕、26V
- 〔D〕、36V

4、步进电机驱动器中，其脉冲控制信号是〔 〕有效。

- 〔A〕、上升沿
- 〔B〕、下降沿
- 〔C〕、始终
- 〔D〕、不确定

5、步进电机驱动器中，设置半流/全流的拨码开关是〔 〕。

〔A〕、SW1

〔B〕、SW3

〔C〕、SW4

〔D〕、SW5

6、步进电机驱动器中，与设置细分精度无关的拨码开关是〔 〕。

〔A〕、SW1

〔B〕、SW2

〔C〕、SW3

〔D〕、SW4

7、VH6系列变频器控制器寄存器P0-01的值为1时，其表示〔 〕。

〔A〕、VF控制方式

〔B〕、SVC控制

〔C〕、FVC控制

〔D〕、VFF控制

8、VH6系列变频器控制器寄存器P0-01的值为0时，其表示〔 〕。

〔A〕、VF控制方式

〔B〕、SVC控制

〔C〕、FVC控制

〔D〕、VFF控制

9、在伺服运动控制中，机械归零的指令是 [ ]

[A]、PLSR

[B]、PLSF

[C]、ZRN

[D]、STOP

10、在伺服运动控制中，绝对单段定位的指令是 [ ]

[A]、PLSR

[B]、PLSF

[C]、DRVI

[D]、DRVA

11、在伺服运动控制中，相对单段定位的指令是 [ ]

[A]、PLSR

[B]、PLSF

[C]、DRVI

[D]、DRVA

12、在 VH6 系列的变频器中，当寄存器 P4-00 的值为 0 时，表示为 [ ]。

[A]、直接启动

[B]、速度跟踪再启动

[C]、预励磁启动

[D]、加速度启动

13、XD 系列可编程控制器的相对单段定位指令是 [ ]。

[A]、DRVI

[B]、PLSF

[C]、PLSR

[D]、DRVA

14、在信捷 XDM 系列 PLC 中，快速定位指令是 [ ]。

[A]、DRV

[B]、DRVR

[C]、VBEM

[D]、VM

15、在信捷 XDM 系列 PLC 中，顺圆弧插补指令是 [ ]。

[A]、LIN

[B]、CW

[C]、DRV

[D]、CCW

16、XD-E8X 模块中，总计有 [ ] 个 COM 口。

[A]、1

[B]、2

[C]、3

[D]、4

17、XD-E8X 模块中，每个 COM 口与 [ ] 个输入端子形成回路。

[A]、1

[B]、2

[C]、3

[D]、4

18、XD-E8YR 模块中，Y0 输出与 [ ] 口形成回路。

[A]、COM0

[B]、COM1

[C]、COM2

[D]、COM3

19、由于 PLC 内部没有内置 DC24V 电源，在接线时，先将外部开关电源的 24V 接在 [ ] 上。

[A]、L+

[B]、M

[C]、+24V

[D]、0V

2021 于 PLC 内部没有内置 DC24V 电源，在接线时，先将外部开关电源的 0V 接在 [ ] 上。

[A]、L+

[B]、M

[C]、+24V

[D]、0V

21、扩展 XD-4DA-A-ED 模块中，模拟量输出范围是 [ ]。

[A]、0~2021

[B]、0~40mA

[C]、20210mA

[D]、0~30mA

22、扩展 XD-4DA-A-ED 模块中，模拟量分辨率是 [ ]。

[A]、10Bit

[B]、11Bit

[C]、12Bit

[D]、14Bit

23、在 XD 系列的 PLC 中，支持 PID 控制指令，在该指令操作数中，SV 的软元件地址存放在 [ ]

[A]、S1

[B]、S2

[C]、S3

[D]、D

24、在 XD 系列可编程控制器 PID 指令参数设置中，〔 〕不是要配置的参数。

- 〔A〕、目标值
- 〔B〕、参数
- 〔C〕、输出
- 〔D〕、通讯方式

25、在 XD 系列可编程控制器 PID 高级模式中，具有使采样值变化平滑效果的参数为〔 〕。

- 〔A〕、输入滤波常数
- 〔B〕、微分增益
- 〔C〕、目标值
- 〔D〕、预设值

26、模拟量输出模块 XL-E4DA 输出电压 0~5V 时，当数字量值为 1024 时，模拟量电压输出为〔 〕V。

- 〔A〕、1.25
- 〔B〕、2.5
- 〔C〕、3
- 〔D〕、5

27、模拟量输出模块 XL-E4DA 输出电压 0~5V 时，当数字量值为 2021 时，模拟量电压输出为〔 〕V。

- 〔A〕、1.25

[B]、2.5

[C]、3

[D]、5

28、利用 XD 系列可编程控制器进行温控工程的 PID 控制，程序段 LD SM0 MOV [ ] D10。

[A]、ID10000

[B]、ID20210

[C]、ID30000

[D]、ID40000

29、利用 XD 系列可编程控制器进行温控工程的 PID 控制，程序段 PID D0 D10 HD0 Y0 中，Y0 表示 [ ]。

[A]、目标值

[B]、测量值

[C]、参数区

[D]、端口输出

30、在 XD 系列可编程控制器中，当 PID 输出值在较小范围内波动，可以在控制有功功率的 PID 控制器中设置 [ ]。

[A]、死区

[B]、PID 模式

[C]、响应时间

[D]、调节方式

以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文，请访问：<https://d.book118.com/038014067017006032>